

# 第8回計測自動制御学会制御部門マルチシンポジウム

## The 8th SICE Multi-Symposium on Control Systems

日程表  
(Time Table)

プログラム  
(Technical Program)

### 日程表

#### 3月1日 (March 1st)

	A室	B室	C室	D室	E室	F室	G室	H室	I室
9:20-11:55	ワークショップ (1) 再生可能エネルギー発電導入拡大およびエネルギー有効利用のための制御技術 講師：田村淳二 (北見工業大学), 小林宏泰 (早稲田大学), 小岩健太 (千葉大学) (Zoom Webinar)								
13:00-16:30	ワークショップ (2) 次世代システム制御理論にはばたく確率システム理論 講師：西村悠樹 (鹿児島大学), 細江陽平 (京都大学), 伊藤創祐 (東京大学) (Zoom Webinar)								

#### 3月2日 (March 2nd)

	A室	B室	C室	D室	E室	F室	G室	H室	I室
	スポンサー企業動画配信 (ミネベアアミツミ様)								
9:30-10:10	パイオニア賞受賞記念講演 人の意思決定を含むシステムに対する制御理論の開拓と展開 講師：井上正樹先生 (慶應義塾大学) (Zoom Webinar)								
	スポンサー企業動画配信								
10:30-12:10	<b>1A1</b> System Modeling and Control	<b>1B1</b> 月・惑星探査における航法/誘導/制御	<b>1C1</b> OS: 制御システムのセキュリティとプライバシー (1)	<b>1D1</b> OS: 交通システムにおける制御と最適化	<b>1E1</b> 非線形制御 (1)	<b>1F1</b> モデル予測制御 (1)	<b>1G1</b> 適応学習制御 (1)	<b>1H1</b> 産業部門招待 OS 産業制御システムのスマート&セキュア化への取り組み	<b>1I1</b> チュートリアル 2 (1) OS: 農林業分野への計測制御技術応用 (1)
12:10-13:10	企業ランチョンセッション (横河電機様)								
13:10-14:00	ISCS Invited Talk Wasserstein Distributionally Robust Control and Optimization for Ambiguous Stochastic Systems Speaker: Insoon Yang (Seoul National University) (Zoom Webinar)								
	スポンサー企業動画配信								
14:20-16:00	<b>1A2</b> Network Control Systems	<b>1B2</b> 宇宙機の誘導制御	<b>1C2</b> OS: 制御システムのセキュリティとプライバシー (2)	<b>1D2</b> 最適化	<b>1E2</b> 非線形制御 (2)	<b>1F2</b> モデル予測制御 (2)	<b>1G2</b> データ駆動制御	<b>1H2</b> 実システムのモデリング技術 (1)	<b>1I2</b> OS: 農林業分野への計測制御技術応用 (2)
	スポンサー企業動画配信								
16:20-17:10	学生・企業ポスターセッション1								

	(開始時にフラッシュトーク. 各ポスター2分) (Zoom Webinar)
17:10-18:00	学生・企業ポスターセッション2 (開始時にフラッシュトーク. 各ポスター2分) (Zoom Webinar)

### 3月3日 (March 3rd)

	A室	B室	C室	D室	E室	F室	G室	H室	I室
	スポンサー企業動画配信 (本田技術研究所様)								
9:30-10:10	木村賞受賞記念講演 Sparsity Methods for Systems and Control 講師: 永原正章先生 (北九州市立大学) (Zoom Webinar)								
	スポンサー企業動画配信								
10:30-12:30	<b>2A1</b> Nonlinear Control Systems	<b>2B1</b> 航空機の誘導制 御 (1)	<b>2C1</b> OS: 制御シス テムのセキュリ ティとプライバ シー (3)	<b>2D1</b> OS: 真なるダ イナミクスの追 求による次世代 システム制御理 論の構築 (1)	<b>2E1</b> OS: 機械学習 で加速する制御 理論 (1)	<b>2F1</b> 推定 (1)	<b>2G1</b> 適応学習制御応 用	<b>2H1</b> チュートリアル 1 ビッグデータや 深層学習を活用 したプラントモ デリングの最新 動向 (1)	<b>2I1</b> 分散型電源とロ ボットの制御技 術
12:30-13:30	企業ランチョンセッション (本田技術研究所様)								
13:30-15:30	<b>2A2</b> Linear Control Theory	<b>2B2</b> 航空機の誘導制 御 (2)	<b>2C2</b> OS: 制御シス テムのセキュリ ティとプライバ シー (4)	<b>2D2</b> OS: 真なるダ イナミクスの追 求による次世代 システム制御理 論の構築 (2)	<b>2E2</b> OS: 機械学習 で加速する制御 理論 (2)	<b>2F2</b> 推定 (2)	<b>2G2</b> 適応学習制御 (2)	<b>2H2</b> チュートリアル 1 ビッグデータや 深層学習を活用 したプラントモ デリングの最新 動向 (2)	<b>2I2</b> チュートリアル 2 (2) OS: コロナ禍 における制御技 術の実システム への適用
	スポンサー企業動画配信 (横河電機様)								
15:50-16:40	IEEE Fields Medal受賞記念特別講演 システムイノベーションとシステム科学 講師: 木村英紀先生 (東京大学名誉教授) (Zoom Webinar)								
16:40-17:20	制御部門授賞式 MSCS2022紹介 (Zoom Webinar)								

### 3月4日 (March 4th)

	A室	B室	C室	D室	E室	F室	G室	H室	I室
	スポンサー企業動画配信 (サイバネットシステム様)								

9:30-10:10	<p style="text-align: center;">プレナリー講演 コネクティビティと自動運転カシステムの制御 講師：申鉄龍先生（上智大学） （Zoom Webinar）</p>								
スポンサー企業動画配信									
10:30-12:10		<b>3B1</b> 誘導制御 招待講演 はやぶさ2のタ ッチダウンにお ける画像航法誘 導制御；その戦 略と成果	<b>3C1</b> ロバスト制御 （1）	<b>3D1</b> OS：真なるダ イナミクスを追 求による次世代 システム制御理 論の構築（3）	<b>3E1</b> 意思決定・スケ ジューリング	<b>3F1</b> モデリング・同 定	<b>3G1</b> 移動体の制御技 術	<b>3H1</b> 実システムのモ デリング技術 （2）	<b>3I1</b> チュートリアル 2（3） OS：データサ イエンズ×シス テム同定による 制御技術の新た な発展（1）
スポンサー企業動画配信									
13:10-15:10			<b>3C2</b> ロバスト制御 （2）	<b>3D2</b> OS：真なるダ イナミクスを追 求による次世代 システム制御理 論の構築（4）	<b>3E2</b> ネットワークシ ステム	<b>3F2</b> 制御系設計	<b>3G2</b> 電力系統の安定 化と人の計測・ 状態推定技術	<b>3H2</b> OS：エンジン システムのモデ リングと制御	<b>3I2</b> チュートリアル 2（3） OS：データサ イエンズ×シス テム同定による 制御技術の新た な発展（2）
15:30-16:30	<p style="text-align: center;">SICE 論文セミナー 学生のための和文論文執筆のすゝめ 足立修一先生（慶應義塾大学）</p>								

## SICE International Symposium on Control Systems 2021

	March 2nd			March 3rd		March 4th	
	10:30-12:10	13:10-14:00					
Zoom Webinar		<b>ISCS Invited Talk</b> Wasserstein Distributionally Robust Control and Optimization for Ambiguous Stochastic Systems					
	10:30-12:10	14:20-16:00	16:20-17:20	10:30-12:30	13:30-15:30	10:30-12:10	13:10-15:10
Room A	<b>1A1</b> System Modeling and Control	<b>1A2</b> Network Control Systems		<b>2A1</b> Nonlinear Control Systems	<b>2A2</b> Linear Control Theory		